

Problema 500. Sea ABC un triángulo y P, Q dos puntos del plano con triángulos cevianos $P_aP_bP_c$ y $Q_aQ_bQ_c$. Consideramos los puntos de intersección

$$\begin{aligned} X_a &= P_bQ_c \cap P_cQ_b & , & & X_b &= P_cQ_a \cap P_aQ_c & , & & X_c &= P_aQ_b \cap P_bQ_a, \\ U_a &= P_bP_c \cap Q_bQ_c & , & & U_b &= P_cP_a \cap Q_cQ_a & , & & U_c &= P_aP_b \cap Q_aQ_b. \end{aligned}$$

Demostrar que:

- (a) Los puntos X_a, X_b y X_c están todos sobre la recta PQ .
- (b) Los puntos X_a, A, U_b y U_c están alineados, y la recta U_bU_c es la polar del punto A respecto de la cónica $ABCPQ$.
- (c) Los triángulos ABC y $U_aU_bU_c$ son perspectivos.
- (d) El centro de perspectiva de los triángulos ABC y $U_aU_bU_c$ es el punto de intersección de las polares trilineales de los puntos P y Q .

Propuesto por Juan Bosco Romero Márquez, profesor colaborador de la Universidad de Valladolid y Francisco Javier García Capitán, profesor del IES Álvarez Cubero (Priego de Córdoba)

Soluzione di Ercole Suppa.

Utilizziamo coordinate baricentriche omogenee. Nello svolgimento dei calcoli abbiamo usato MATHEMATICA ed il pacchetto `baricentricas.nb`, prelevabile dal sito di Francisco Javier García Capitán ¹.

<< **Baricentricas`**;

- (a) Introduciamo i punti del problema

```
ptP = {p, q, r}
{p, q, r}

ptQ = {u, v, w}
{u, v, w}

{ptPa, ptPb, ptPc} = TrianguloCeviano[ptP]
{{0, q, r}, {p, 0, r}, {p, q, 0}}

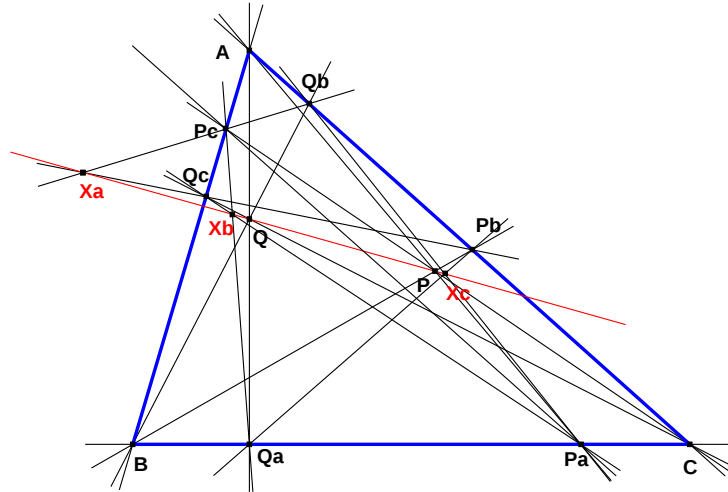
{ptQa, ptQb, ptQc} = TrianguloCeviano[ptQ]
{{0, v, w}, {u, 0, w}, {u, v, 0}}

ptXa = Punto[Recta[ptPb, ptQc], Recta[ptPc, ptQb]]
{-q r u^2 + p^2 v w, q v (-r u + p w), r (-q u + p v) w}

ptXb = Punto[Recta[ptPc, ptQa], Recta[ptPa, ptQc]]
{p u (-r v + q w), -p r v^2 + q^2 u w, r (q u - p v) w}

ptXc = Punto[Recta[ptPa, ptQb], Recta[ptPb, ptQa]]
{p u (r v - q w), q v (r u - p w), r^2 u v - p q w^2}
```

¹<http://garciacapitan.auna.com/baricentricas/>



Per verificare che i punti X_a, X_b, X_c sono allineati usiamo la funzione booleana ESTANALINEADOS :

```
EstanAlineados[{ptXa, ptXb, ptXc, ptP, ptQ}]
```

True

(b) Introduciamo i punti U_a, U_b, U_c e verifichiamone l'allineamento:

```
ptUa = Punto[Recta[ptPb, ptPc], Recta[ptQb, ptQc]]
```

```
{p u (r v - q w), q v (r u - p w), r (-q u + p v) w}
```

```
ptUb = Punto[Recta[ptPa, ptPc], Recta[ptQa, ptQc]]
```

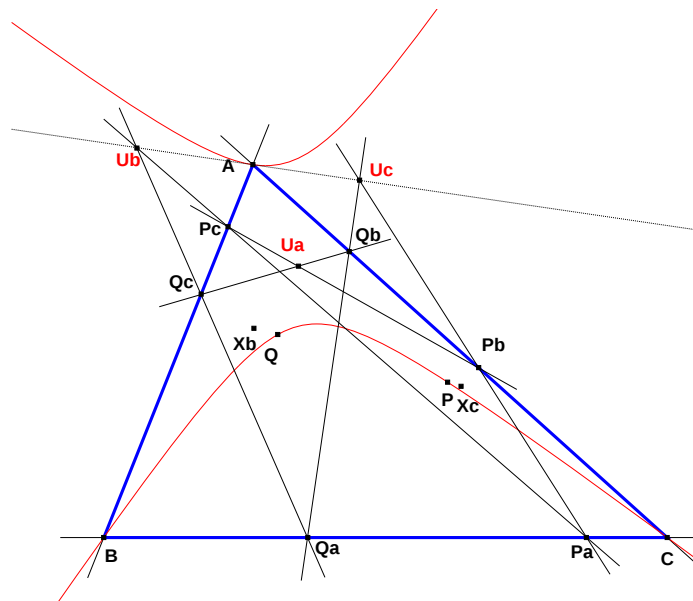
```
{p u (-r v + q w), q v (-r u + p w), r (-q u + p v) w}
```

```
ptUc = Punto[Recta[ptPa, ptPb], Recta[ptQa, ptQb]]
```

```
{p u (-r v + q w), q v (r u - p w), r (q u - p v) w}
```

```
EstanAlineados[{ptA, ptXa, ptUb, ptUc}]
```

True



Troviamo l'equazione della conica passante per i cinque punti A, B, C, P, Q e l'equazione della polare del punto A mediante le funzioni **CONICACINCO PUNTOS** e **POLARCONICA** :

```
conica = ConicaCincoPuntos[ptA, ptB, ptC, ptP, ptQ]
-q r u w x y + p r v w x y + q r u v x z - p q v w x z - p r u v y z + p q u w y z

PolarConica[ptA, conica]
{0, r (-q u + p v) w, q v (r u - p w) }
```

Verifichiamo che la retta $U_b U_c$ coincide con la polare del punto A rispetto alla conica

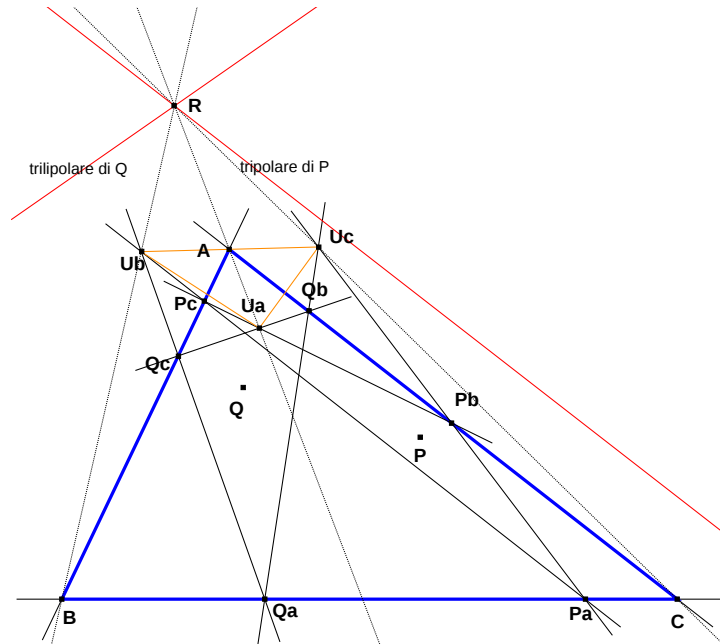
```
rtUbUc = Recta[ptUb, ptUc]
{0, r (-q u + p v) w, q v (r u - p w) }
```

- (c) Utilizziamo la funzione booleana **SONPERSPECTIVOS** per provare che i triangoli ABC e $U_a U_b U_c$ sono prospettivi

```
SonPerspectivos[{ptA, ptB, ptC}, {ptUa, ptUb, ptUc}]
True
```

e determiniamo il centro di prospettiva R dei triangoli ABC e $U_a U_b U_c$ per mezzo della funzione **PERSPECTOR**:

```
ptR = Perspector[{ptA, ptB, ptC}, {ptUa, ptUb, ptUc}]
{p u (-r v + q w), q v (r u - p w), r (-q u + p v) w}
```



- (d) Verifichiamo infine che il punto R coincide con il punto di intersezione delle tripolari dei punti P, Q che sono determinate mediante la funzione **POLARTRILINEAR**:

```
Punto[PolarTrilineal[ptP, {ptA, ptB, ptC}], PolarTrilineal[ptQ, {ptA, ptB, ptC}]]
{p u (r v - q w), q v (-r u + p w), r (q u - p v) w}
```